吸引式ミニトマト収穫ロボット
HARVESTING ROBOT

Tokuiten Cherry Tomato Harvesting Robot

AIで見分け、傷つけない。ボタンひとつで農場全体をラクラク収穫。
AI identifies. Harvests without damage. One button to harvest your entire farm.





Suction harvesting

吸引式収穫

優しい吸引力でミニトマトを傷つけずヘタから分離

Separates cherry tomatoes from their stems using gentle suction, without damaging the fruit.

特許取得済 / Patented



AI ripeness evaluation

AI熟度判定

カメラ映像からAIがミニトマトの熟度をリアルタイム判定

AI evaluates the ripeness of cherry tomatoes in real-time from camera images.



Autonomous navigation

自 律 走 行

全方位移動機構で土間コンクリート上を自律走行
レールに自動で乗り降り

Autonomous navigation on concrete slab and getting on/off the rail by omni-directional mechanism.

収穫速度(2026年度計画値)
10kg/時 ※果実重量11g換算

Harvesting Rate(FY2026 plan) : 10kg/h at 11g fruit

導入実績
自社農場で稼働中

Operating in our farm

tokuiten
株式会社トクイテン / Tokuiten Inc.
Nagoya, Aichi, Japan

tokuitenの
HPはこちら